

Grundlagen der Theoretischen Informatik

Turingmaschinen und rekursiv aufzählbare Sprachen (II)

21.06.2018

Viorica Sofronie-Stokkermans

e-mail: sofronie@uni-koblenz.de

Organisatorisches

Ergebnisse 1 TK:

spätestens am Montag, 2.07.2018

2 TK: Freitag, 6.08.2018, 13:00-14:00, D028

- Anmeldung bis 29.07.2018 möglich (über KLIPS)
- Rücktritt bis 30.07.2018 möglich (über KLIPS)

Nachklausur:

Ende September oder Anfang Oktober

Übersicht

1. Motivation
2. Terminologie
3. Endliche Automaten und reguläre Sprachen
4. Kellerautomaten und kontextfreie Sprachen
5. Turingmaschinen und rekursiv aufzählbare Sprachen
6. Berechenbarkeit, (Un-)Entscheidbarkeit
7. Komplexitätsklassen P und NP

Turingmaschinen

Turing-Maschine

Definition (Turing Machine (DTM))

Eine **determinierte Turing-Maschine (DTM)** \mathcal{M} ist ein Tupel

$$\mathcal{M} = (K, \Sigma, \delta, s)$$

Dabei ist

- K eine endliche Menge von Zuständen mit $h \notin K$,
(h ist der **Haltezustand**)
- Σ ein Alphabet mit $L, R \notin \Sigma$, $\# \in \Sigma$,
- $\delta : K \times \Sigma \rightarrow (K \cup \{h\}) \times (\Sigma \cup \{L, R\})$ eine Übergangsfunktion
- $s \in K$ ein Startzustand.

Anzahl der Zustände: $|K| - 1$
(Startzustand wird nicht mitgezählt).

Turing-Maschine

Arbeitsschritt einer Turing-Maschine

Übergang

$$\delta(q, a) = (q', x)$$

bedeutet:

In Abhängigkeit

- vom aktuellen Zustand $q \in K$
- von dem Zeichen $a \in \Sigma$, das unter dem Schreib-/Lesekopf steht

geschieht folgendes:

- entweder ein **Schritt nach links**, falls $x = L$ ist
- oder ein **Schritt nach rechts**, falls $x = R$ ist
- oder **das Zeichen a** , das momentan unter dem Schreib-/Lesekopf steht, wird **durch $b \in \Sigma$ überschreiben**, falls $x = b \in \Sigma$
- der **Zustand** wird zu $q' \in K \cup \{h\}$ **geändert**,

Turing-Maschine

Leerzeichen

Das spezielle Zeichen # (*blank*) ist das Leerzeichen.

Es ist nie Teil des Eingabeworts; man kann es u.a. dazu benutzen, Wörter voneinander abzugrenzen.

Begrenzung des Bandes

Das Band einer DTM ist **einseitig unbeschränkt**:

- Nach rechts ist es unendlich lang.
- Nach links hat es ein Ende.
- Wenn eine DTM versucht, das Ende zu überschreiten, bleibt sie „hängen“.

In diesem Fall **hält sie nicht**.

Turing-Maschine

Anfangskonfiguration

- Ganz links auf dem Band steht ein Blank
- Direkt rechts davon steht das Eingabewort
- Wenn eine DTM mehrere Eingabewörter hintereinander bekommt, sind sie durch Blanks getrennt.
- Rechts vom letzten Eingabewort stehen nur noch Blanks.
- Der Schreib-/Lesekopf der DTM steht auf dem Blank direkt rechts neben dem (letzten) Eingabewort.

Merke:

Das Band enthält immer nur endlich viele Symbole, die keine Blanks sind.

Turing-Maschine

Beispiel 1: $\mathcal{R}(a)$: a 's durch b 's ersetzen

Die folgende Turing-Maschine $\mathcal{R}(a)$ erwartet *ein* Eingabewort.

Sie liest es von rechts nach links einmal durch und macht dabei jedes a zu einem b .

Es ist

$$\mathcal{R}(a) = (\{q_0, q_1\}, \{a, b, \#\}, \delta, q_0)$$

mit folgender δ -Funktion:

$$q_0, \# \mapsto q_1, L \quad q_1, \# \mapsto h, \#$$

$$q_0, a \mapsto q_0, a \quad q_1, a \mapsto q_1, b$$

$$q_0, b \mapsto q_0, b \quad q_1, b \mapsto q_1, L$$

Turing-Maschine

Beispiel 2 ($L_{\#}$)

Die folgende Turing-Maschine $L_{\#}$ läuft zum ersten Blank links von der momentanen Position.

Es ist $L_{\#} = (\{q_0, q_1\}, \{a, b, \#\}, \delta, q_0)$ mit folgender δ -Funktion:

$$q_0, \# \mapsto q_1, L \quad q_1, \# \mapsto h, \#$$

$$q_0, a \mapsto q_1, L \quad q_1, a \mapsto q_1, L$$

$$q_0, b \mapsto q_1, L \quad q_1, b \mapsto q_1, L$$

q_0 : Anfangsposition

q_1 : Anfangsposition verlassen

Turing-Maschine

Beispiel 3 (\mathcal{C}) Die folgende DTM \mathcal{C} erhält als Eingabe einen String Einsen.

Dieser String wird kopiert:

Falls n Einsen auf dem Band stehen, stehen nach Ausführung von \mathcal{C} $2n$ Einsen auf dem Band (getrennt durch ein Blank $\#$).

state	#	1	c
q_0	$\langle q_1, c \rangle$	—	—
q_1	$\langle q_2, R \rangle$	$\langle q_1, L \rangle$	$\langle q_1, L \rangle$
q_2	—	$\langle q_3, \# \rangle$	$\langle q_7, \# \rangle$
q_3	$\langle q_4, R \rangle$	—	—
q_4	$\langle q_5, 1 \rangle$	$\langle q_4, R \rangle$	$\langle q_4, R \rangle$
q_5	$\langle q_6, 1 \rangle$	$\langle q_5, L \rangle$	$\langle q_5, L \rangle$
q_6	—	$\langle q_2, R \rangle$	—
q_7	$\langle q_8, R \rangle$	—	—
q_8	$\langle h, \# \rangle$	$\langle q_8, R \rangle$	—

Turing-Maschine

Übergangsfunktion δ nicht Überall definiert

Wir erlauben ab jetzt auch, dass δ nicht überall definiert ist.

Falls die DTM dann in einen solchen nichtdefinierten Zustand kommt, sagen wir **die DTM hängt**. Sie **hält** also nicht.

Dies wird z.T. in der Literatur anders gehandhabt.

Turing-Maschine

Beispiel 4 (Print n)

Für jedes $n \in \mathbb{N}$ konstruieren wir eine Maschine, die genau n Einsen auf das leere Band schreibt (mit möglichst wenig Zuständen):

1. schreibe $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ viele Einsen auf das Band (höchstens $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ Zustände)
2. kopiere diesen String (8 Zustände)
3. ersetze das trennende $\#$ durch eine 1
4. falls n gerade ist, ersetzen die letzte 1 durch $\#$ (2 neue Zustände)

Insgesamt können wir n Einsen mit höchstens $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor + 10$ Zuständen konstruieren

Turing-Maschine

Begriff der Konfigurationen

- **Konfiguration** beschreibt die *komplette* aktuelle Situation der Maschine in einer Rechnung.
- Eine **Rechnung** ist eine Folge von Konfigurationen, wobei immer von einer Konfiguration zu einer Nachfolgekonfiguration übergegangen wird.

Besteht aus 4 Elementen:

- das aktuellen Zustand q ,
- das Wort w links vom Schreib-/Lesekopf,
- das Zeichen a , auf dem der Kopf gerade steht,
- das Wort u rechts von der aktuellen Kopfposition.

Turing-Maschine

Konfigurationen sind endlich

- w enthält das Anfangsstück des Bandes vom linken Ende bis zur aktuellen Kopfposition.
- **Links ist das Band endlich!**
 $w = \epsilon$ bedeutet, dass der Kopf ganz links steht
- u enthält den Bandinhalt rechts vom Schreib-/Lesekopf bis zum letzten Zeichen, das kein Blank ist.
- **Nach rechts ist das Band unendlich, aber es enthält nach rechts von einer bestimmten Bandposition an nur noch Blanks.**
 $u = \epsilon$ bedeutet, dass rechts vom Schreib-/Lesekopf nur noch Blanks stehen.

Turing-Maschine

Definition (Konfiguration einer DTM)

Eine **Konfiguration** C einer DTM $\mathcal{M} = (K, \Sigma, \delta, s)$ ist ein Wort der Form $C = q, w\underline{a}u$. Dabei ist

- $q \in K \cup \{h\}$ der aktuelle Zustand,
- $w \in \Sigma^*$ der Bandinhalt links des Kopfes,
- $a \in \Sigma$ das Bandzeichen unter der Schreib-/Lesekopf.

Notation: Die Position des Schreib-/Lesekopfes ist durch einen Unterstrich gekennzeichnet.

- $u \in \Sigma^*(\Sigma - \{\#\}) \cup \{\epsilon\}$ der Bandinhalt rechts des Kopfes.

Turing-Maschine

Definition (Nachfolgekonfiguration)

Eine Konfiguration C_2 heißt **Nachfolgekonfiguration** von C_1 , in Zeichen

$$C_1 \vdash_{\mathcal{M}} C_2$$

falls gilt:

- $C_i = q_i, w_i \underline{a_i} u_i$ für $i \in \{1, 2\}$, und
- es gibt einen Übergang $\delta(q_1, a_1) = (q_2, b)$ wie folgt:
 - Fall 1: $b \in \Sigma$. Dann ist $w_1 = w_2$, $u_1 = u_2$, $a_2 = b$.
 - Fall 2: $b = L$. Dann gilt für w_2 und a_2 : $w_1 = w_2 a_2$.
Für u_2 gilt: Wenn $a_1 = \#$ und $u_1 = \epsilon$ ist, so ist $u_2 = \epsilon$, sonst ist $u_2 = a_1 u_1$.
 - Fall 3: $b = R$. Dann ist $w_2 = w_1 a_1$.
Für a_2 und u_2 gilt: Wenn $u_1 = \epsilon$ ist, dann ist $u_2 = \epsilon$ und $a_2 = \#$, ansonsten ist $u_1 = a_2 u_2$.

Turing-Maschine

Definition (Eingabe)

w heißt **Eingabe** (*input*) für \mathcal{M} , falls \mathcal{M} mit der **Startkonfiguration**

$$C_0 = s, \#w\underline{\#}$$

startet.

(w_1, \dots, w_n) heißt **Eingabe** für \mathcal{M} , falls \mathcal{M} mit der **Startkonfiguration**

$$C_0 = s, \#w_1\# \dots \#w_n\underline{\#}$$

startet.

Turing-Maschine

Definition (Halten, Hängen)

Sei \mathcal{M} eine Turing-Maschine.

- \mathcal{M} **hält** in $C = q, w$ **gdw.** $q = h$.
- \mathcal{M} **hängt** in $C = q, w$ **gdw.** es keine Nachfolgekonfiguration gibt
Insbesondere: wenn $w = \epsilon \wedge \exists q' \delta(q, a) = (q', L)$.

Turing-Maschine

Definition (Rechnung)

Sei \mathcal{M} eine Turing-Maschine. Man schreibt

$$C \vdash_{\mathcal{M}}^* C'$$

gdw.:

es gibt eine Reihe von Konfigurationen

$$C_0, C_1, \dots, C_n \quad (n \geq 0)$$

so dass

- $C = C_0$ und $C' = C_n$
- für alle $i < n$ gilt: $C_i \vdash_{\mathcal{M}} C_{i+1}$

Dann heißt C_0, C_1, \dots, C_n eine **Rechnung** der Länge n von C_0 nach C_n .

Turing-Maschine können Funktionen berechnen

Definition (TM-berechenbare Funktion)

Sei Σ_0 ein Alphabet mit $\# \notin \Sigma_0$.

Eine (partielle) Funktion

$$f : (\Sigma_0^*)^m \rightarrow (\Sigma_0^*)^n$$

heißt **DTM-berechenbar**, falls:

Es existiert eine determinierte Turing-Maschine $\mathcal{M} = (K, \Sigma, \delta, s)$

- mit $\Sigma_0 \subseteq \Sigma$,
- so dass für alle $w_1, \dots, w_m, u_1, \dots, u_n \in \Sigma_0^*$ gilt:
 - $f(w_1, \dots, w_m) = (u_1, \dots, u_n)$ gdw
 $s, \#w_1\# \dots \#w_m\# \vdash_{\mathcal{M}}^* h, \#u_1\# \dots \#u_n\#$
 - $f(w_1, \dots, w_m)$ ist undefiniert gdw
 \mathcal{M} gestartet mit $s, \#w_1\# \dots \#w_m\#$ hält nicht (läuft unendlich oder hängt)

Turing-Maschine können Funktionen berechnen

Vorsicht

Wir betrachten Turing-Maschinen hier unter einem anderen Aspekt als alle bisherigen Automaten:

- Bei endlichen Automaten und Pushdown-Automaten haben wir untersucht, **welche Sprachen sie akzeptieren**.
- Bei Turing-Maschinen untersuchen wir,
 - **welche Sprachen sie akzeptieren** und
 - **welche Funktionen sie berechnen**.

Akzeptieren ist Spezialfall von Berechnen

Turing-Maschine: Akzeptierte Sprache

Definition (Von einer DTM akzeptierte Sprache)

Ein Wort w wird **akzeptiert von einer DTM \mathcal{M}** ,
falls \mathcal{M} auf Eingabe von w hält
(wobei am Ende der Kopf auf dem ersten Blank rechts von w steht).

Eine Sprache $L \subseteq \Sigma^*$ **wird akzeptiert von einer DTM \mathcal{M}** , wenn genau
die Wörter aus L aus \mathcal{M} und keine anderen akzeptiert werden.

Achtung

Bei nicht akzeptierten Wörtern muss die DTM nicht halten

Sie darf es sogar nicht!

TM: Funktionen auf natürlichen Zahlen

Funktionen auf natürlichen Zahlen

- Wir verwenden die **Unärdarstellung**

Eine Zahl n wird auf dem Band der Maschine durch n senkrechte Striche dargestellt.

- Eine Turing-Maschine \mathcal{M} berechnet eine Funktion

$$f : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}^n$$

in Unärdarstellung wie folgt:

- Wenn $f(i_1, \dots, i_k) = (j_1, \dots, j_n)$ ist, dann rechnet \mathcal{M}

$$s, \#|^{i_1}\# \dots \#|^{i_k}\# \underline{\quad} \vdash_{\mathcal{M}}^* h, \#|^{j_1}\# \dots \#|^{j_n}\# \underline{\quad}$$

- Ist $f(i_1, \dots, i_k)$ undefiniert, dann hält \mathcal{M} bei Input $\#|^{i_1}\# \dots \#|^{i_k}\#$ nicht.

TM: Funktionen auf natürlichen Zahlen

Definition

- **TM^{part}** ist die Menge der partiellen TM-berechenbaren Funktionen
 $f : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$
- **TM** ist die Menge der totalen TM-berechenbaren Funktionen
 $f : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$

Achtung: Einschränkung

In der Definition von TM und TM^{part} haben wir uns eingeschränkt:

- nur Funktionen über natürliche Zahlen
- nur Funktionen mit einstelligem Wertebereich

Das ist keine echte Einschränkung

Elemente (Wörter) aus anderen Definitions- und Wertebereiche können als natürliche Zahlen kodiert werden.

TM-Flussdiagramme

Graphische Darstellung der Übergangsfunktion einer DTM: mit einem Flußdiagramm.

- Die Zustandsnamen werden nicht genannt.
- Nur die Schritte und die Ausführungsreihenfolge werden beschrieben.

TM-Flussdiagramme

Folgende Elemente stehen zur Verfügung:

- *L*: eine DTM, die nach dem Starten ein Feld nach links geht und danach hält.
- *R*: eine DTM, die nach dem Starten ein Feld nach rechts geht und danach hält.
- *a*: TM, die *a* auf dem Band schreibt und danach hält.
- Startschritt: mit einer Pfeilspitze \triangleright bezeichnet

TM-Flussdiagramme

- $M_1 \longrightarrow M_2$ oder abgekürzt M_1M_2 (falls $\mathcal{M}_1, \mathcal{M}_2$ die Flußdiagramme zweier DTM sind):
eine DTM die zuerst wie M_1 arbeitet und dann, falls M_1 hält, wie M_2 weiterarbeitet.

Direkt aufeinanderfolgende Schritte werden also

- entweder direkt nebeneinander notiert
- oder durch einen Pfeil verbunden.

Im Gegensatz zu der Maschine \mathcal{M}_1 gilt also für $\mathcal{M}_1\mathcal{M}_2$: **Nachdem \mathcal{M}_1 seine Arbeit beendet hat, ist $\mathcal{M}_1\mathcal{M}_2$ nicht im Haltezustand, sondern im Startzustand von \mathcal{M}_2 .**

TM-Flussdiagramme

- $M_1 \xrightarrow{a} M_2$: M_2 ist nur dann aufgeführt, wenn nach der Beendigung von M_1 der aktuelle Bandbuchstabe a ist.

Sind $\mathcal{M}_0, \mathcal{M}_1, \dots, \mathcal{M}_n$ Turing-Maschinen, $a_i \in \Sigma$ für $1 \leq i \leq n$, so ist

$$\begin{array}{c} \mathcal{M}_1 \\ \uparrow^{a_1} \\ > \mathcal{M}_0 \xrightarrow{a_2} \mathcal{M}_2 \\ \downarrow^{a_n} \quad \dots \\ \mathcal{M}_n \end{array}$$

die Turing-Maschine, die zuerst wie \mathcal{M}_0 arbeitet und dann, falls \mathcal{M}_0 mit dem Buchstaben a_i auf dem Arbeitsfeld hält, wie \mathcal{M}_i weiterarbeitet.

TM-Flussdiagramme

σ — eine Schreibabkürzung für einen beliebigen Buchstaben aus Σ .

- Die Maschine $\mathcal{M} \xrightarrow{\sigma} \dots \sigma$ zum Beispiel ist eine Abkürzung für

$$\begin{array}{c} \dots a_1 \\ \uparrow^{a_1} \\ > \mathcal{M} \xrightarrow{a_2} \dots a_2 \\ \downarrow^{a_n} \quad \dots \\ \dots a_n \end{array}$$

falls $\Sigma = \{a_1, \dots, a_n\}$ ist.

TM-Flussdiagramme

Die Maschine $\triangleright L \xrightarrow{\sigma} R \sigma R$ für $\Sigma = \{\#, |\}$ macht also zuerst einen Schritt nach links; steht hier ein $\#$ (bzw. ein $|$), so geht sie einen Schritt nach rechts, druckt $\#$ (bzw. $|$) und geht ein weiteres Feld nach rechts.

- Weitere Schreibabkürzungen sind:

$$\xrightarrow{\sigma \neq a} \text{ für } \sigma \in \Sigma - \{a\}$$

$M_1 \xrightarrow{\sigma \neq a} M_2$: M_2 ist nur dann aufgeführt, wenn M_1 hält, und Lesekopf auf Buchstabe, die nicht a ist positioniert ist.

$\mathcal{M}_1 \xrightarrow{a,b} \mathcal{M}_2$ falls nach der Ausführung von \mathcal{M}_1 sowohl für den Bandbuchstaben a als auch für b nach \mathcal{M}_2 verzweigt werden soll.

TM-Flussdiagramme

Beispiel:

Die DTM $\mathcal{M}^+ = (\{s, q_1, q_2, q_3, q_4\}, \{ |, \# \}, \delta, s)$ addiert zwei natürliche Zahlen in Unärdarstellung.

Sie rechnet

$$s, \#|{}^n\#|{}^m\underline{\#} \vdash_{\mathcal{M}^+}^* h, \#|{}^{n+m}\underline{\#}$$

Der Trick: Sie löscht den letzten Strich von $|{}^m$ und schreibt ihn in den Zwischenraum zwischen $|{}^n$ und $|{}^m$.

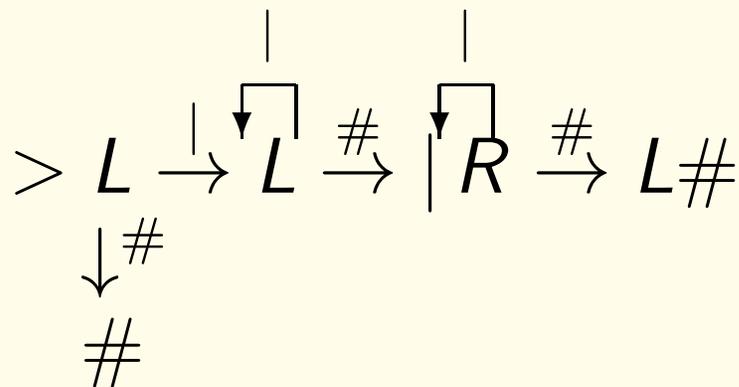
TM-Flussdiagramme

Beispiel: Hier ist zunächst die δ -Funktion:

$$\begin{array}{llll}
 s, \# & \mapsto & q_1, L & \quad q_2, \# & \mapsto & q_3, | & \quad q_3, \# & \mapsto & q_4, L \\
 q_1, \# & \mapsto & h, \# & \quad q_2, | & \mapsto & q_2, L & \quad q_4, | & \mapsto & h, \# \\
 q_1, | & \mapsto & q_2, L & \quad q_3, | & \mapsto & q_3, R & & &
 \end{array}$$

Für $\delta(s, |)$ und $\delta(q_4, \#)$ haben wir keine Werte angegeben; sie sind beliebig, weil \mathcal{M}^+ sie nie benötigt.

Das Flußdiagramm zur gleichen DTM ist erheblich leichter zu lesen:



TM-Flussdiagramme

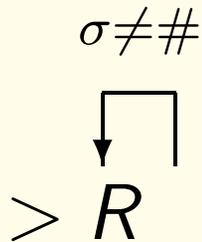
Die folgenden Turing-Maschinen werden wir als Bestandteile von komplexeren Turing-Maschinen später noch häufig benutzen.

Beispiel: ($R_{\#}$)

$R_{\#}$ bewegt nur den Kopf, ohne zu schreiben:

- Sie geht mindestens einmal nach rechts.
- Dann geht sie solange weiter nach rechts, bis sie ein $\#$ liest.

Die folgende Turing-Maschine $R_{\#}$ läuft zum ersten Blank rechts von der momentanen Position.



TM-Flussdiagramme

Beispiel: ($L_{\#}$) Analog funktioniert die DTM $L_{\#}$:

- Sie geht mindestens einmal nach links.
- Dann geht sie solange weiter nach links, bis sie ein $\#$ liest.

